

6. Анализ систем управления. Критерий устойчивости

6.1. Требования

Что мы хотим от управления? Это зависит, прежде всего, от решаемой задачи. В задаче *стабилизации* наиболее важны свойства *установившегося* режима. Для *следящих* систем в первую очередь нужно обеспечить высокое качество переходных процессов при изменении задающего сигнала (*уставки*).

В целом можно выделить четыре основных требования:

- точность** – в установившемся режиме система должна поддерживать заданное значение выхода системы, причем ошибка (разница между заданным и фактическим значением) не должна превышать допустимую;
- устойчивость** – система должна оставаться устойчивой на всех режимах, не должна идти «вразнос» (корабль не должен идти по кругу при смене курса);
- качество переходных процессов** – при смене заданного значения система должна переходить в нужное состояние по возможности быстро и плавно;
- робастность** – система должна сохранять устойчивость и приемлемое качество даже в том случае, если динамика объекта и свойства внешних возмущений немного отличаются от тех, что использовались при проектировании.

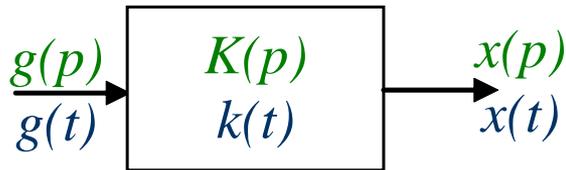
6.2. Критерий устойчивости Гурвица

УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Понятие устойчивости

Для того, чтобы замкнутая САР была работоспособной, она должна быть устойчивой.

Пусть имеется система автоматического регулирования:



Определение.

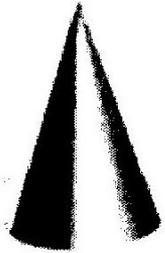
Устойчивой является САР, реакция которой на ограниченное воздействие является также ограниченной величиной.

Математически это означает, что реакция САР на воздействие $g(t)$ (при $|g(t)| \leq M$ для всех $t \geq 0$, где M – конечное число) описывается выражением

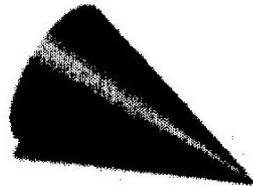
$$x(t) = \int_0^t k(\tau) g(t - \tau) d\tau \leq M \int_0^t k(\tau) d\tau \leq M \int_0^{\infty} k(\tau) d\tau \leq M \int_0^{\infty} |k(\tau)| d\tau = Mc$$

где $c = \int_0^{\infty} |k(\tau)| d\tau < \infty$ – конечное число

УСТОЙЧИВОСТЬ САР



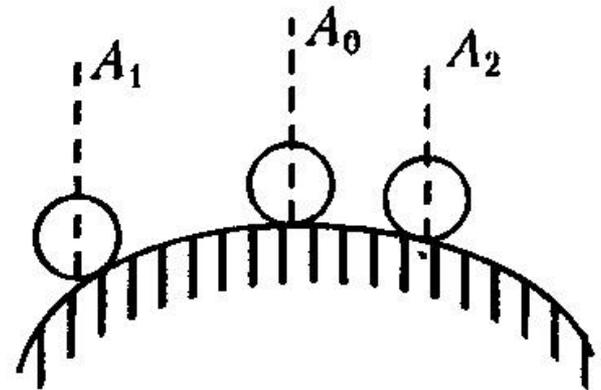
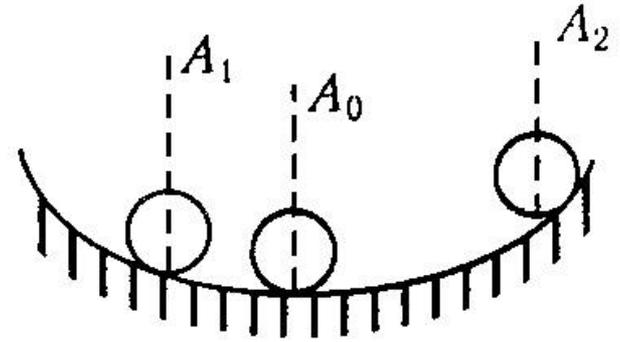
а) Устойчивое



б) Нейтральное



в) Неустойчивое



УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

(Hurwitz, 1895)

Предварительные замечания

Все известные алгебраические критерии (Гурвица, Льенара-Шипара, Рауса) основаны на выявлении требуемых алгебраических соотношений между коэффициентами характеристического полинома, гарантирующих отсутствие его правых корней.

Пусть имеется характеристический полином замкнутой САР

$$G(p) = a_0 p^n + a_1 p^{n-1} + \dots + a_{n-1} p + a_n$$

где n – порядок САР.

Из коэффициентов х.п. может быть составлена матрица Гурвица (квадратная порядка n)



На главной диагонали выписываются элементы a_1, a_2, \dots, a_n . Затем при движении от этих элементов вверх записываются коэффициенты в порядке возрастания индексов, при движении вниз – в порядке убывания. Недостающие элементы заполняются нулями.

$$\Gamma = \begin{bmatrix} a_1 & a_3 & a_5 & a_7 & \dots & 0 \\ a_0 & a_2 & a_4 & a_6 & \dots & 0 \\ 0 & a_1 & a_3 & a_5 & \dots & 0 \\ 0 & a_0 & a_2 & a_4 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \dots & \dots & a_n \end{bmatrix}$$

УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

Формулировка критерия

Для того, чтобы система была устойчива, необходимо и достаточно, чтобы при $a_0 > 0$ все определители Гурвица были бы положительны:

$$\Delta_1 = a_1 > 0; \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ a_0 & a_2 \end{vmatrix} > 0; \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} a_1 & a_3 & a_5 \\ a_0 & a_2 & a_4 \\ 0 & a_1 & a_3 \end{vmatrix} > 0 \quad \text{и т.д., включая} \quad \Delta_n > 0$$

Примечания.

1. Определители Гурвица составляются по матрице Гурвица
2. Количество определителей равно порядку САР.
3. Последний определитель может быть вычислен более просто:

$$\Delta_n = \Delta_{n-1} a_n$$

4. Если $a_0 < 0$, то предварительно необходимо $G(p)$ умножить на -1 .

$$G = \begin{matrix} & \Delta_1 & \Delta_2 & \Delta_3 & \Delta_4 & \dots & \Delta_n \\ \begin{bmatrix} a_1 & a_3 & a_5 & a_7 & \dots & 0 \\ a_0 & a_2 & a_4 & a_6 & \dots & 0 \\ 0 & a_1 & a_3 & a_5 & \dots & 0 \\ 0 & a_0 & a_2 & a_4 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \dots & \dots & a_n \end{bmatrix} \end{matrix}$$

УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

Частный случай 1. $n=1$

$$G(p) = a_0 p + a_1$$

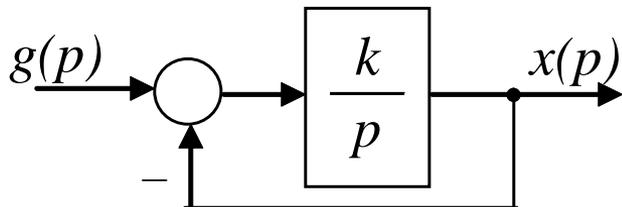
Определитель Гурвица $\Delta_n = \Delta_1 = a_1$

Условия устойчивости согласно критерия:

$$a_0 > 0, \quad a_1 > 0$$

(при этом полюс п.ф. $p_1 = -a_0/a_1$ будет отрицательным.)

Пример 1. Определить условия устойчивости САР ($n=1$) по критерию Гурвица.



Решение.

ПФ замкнутой САР

$$K(p) = \frac{k/p}{1 + k/p} = \frac{k}{p + k}$$

Характеристический полином: $G(p) = p + k$

Условие устойчивости $k > 0$

(Т.е. данная САР будет устойчива при любом положительном k , даже при $k \rightarrow \infty$)

УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

Частный случай 2. $n=2$

$$G(p) = a_0 p^2 + a_1 p + a_2$$

Определители Гурвица

$$\Delta_n = \Delta_1 = a_1 ; \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} a_1 & 0 \\ a_0 & a_2 \end{vmatrix} = a_1 a_2$$

Условия устойчивости согласно критерия:

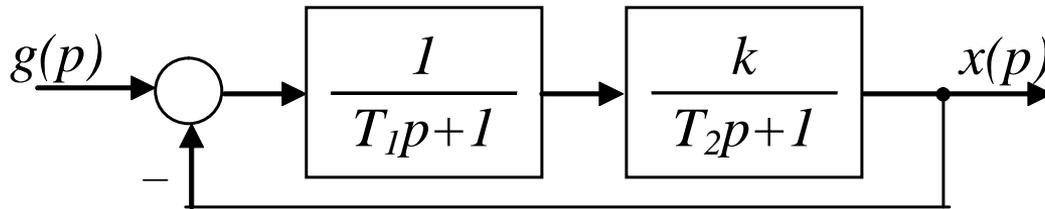
$$a_0 > 0, \quad a_1 > 0, \quad a_1 a_2 > 0$$

Таким образом, для САР 2-го порядка, как и для САР 1-го порядка, необходимым и достаточным условием устойчивости является положительность всех коэффициентов $G(p)$.

УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

Пример 2. Определить условия устойчивости САР ($n=2$) по критерию Гурвица



Решение.

П.ф. замкнутой САР

$$K(p) = \frac{\frac{1}{T_1 p + 1} \cdot \frac{k}{T_2 p + 1}}{1 + \frac{1}{T_1 p + 1} \cdot \frac{k}{T_2 p + 1}} = \frac{k}{(T_1 p + 1)(T_2 p + 1) + k}$$

Характеристический полином:

$$G(p) = T_1 T_2 p^2 + (T_1 + T_2)p + 1 + k$$

Условия устойчивости

$$k > -1, \quad T_1 > 0, \quad T_2 > 0$$

УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

Частный случай 3. $n=3$

$$G(p) = a_0 p^3 + a_1 p^2 + a_2 p + a_3$$

Определители Гурвица

$$\Delta_n = \Delta_1 = a_1 ; \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ a_0 & a_2 \end{vmatrix} = a_1 a_2 - a_0 a_3 ; \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} a_1 & a_3 & 0 \\ a_0 & a_2 & 0 \\ 0 & a_1 & a_3 \end{vmatrix} = a_1 a_2 a_3 - a_0 a_3^2$$

Условия устойчивости согласно критерия могут быть получены после простых преобразований:

$$a_0 > 0, \quad a_1 > 0, \quad a_2 > 0, \quad a_3 > 0, \\ a_1 a_2 - a_0 a_3 > 0$$

Таким образом, для устойчивости САР 3-го порядка необходимо и достаточно, чтобы все коэффициенты характеристического полинома $G(p)$ были положительны, и произведение средних коэффициентов было больше произведения крайних.

Следствие 1 из критерия Гурвица.

Для системы любого порядка положительность коэффициентов х.п. является необходимым, но не достаточным условием устойчивости.

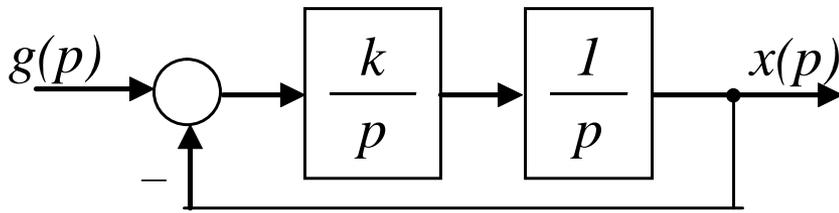
УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

Следствие 2 из критерия Гурвица.

Пропуск хотя бы одного члена полинома (равенство соответствующего коэффициента нулю) говорит о том, что САР не устойчива (возможно, на границе устойчивости).

Пример 3. Определить условия устойчивости САР по критерию Гурвица.



Решение. П.ф. замкнутой САР

$$K(p) = \frac{\frac{k}{p} \cdot \frac{1}{p}}{1 + \frac{k}{p} \cdot \frac{1}{p}} = \frac{k}{p^2 + k}$$

Характеристический полином: $G(p) = p^2 + k$

Определители Гурвица в этом случае равны нулю и критерий не выполняется.

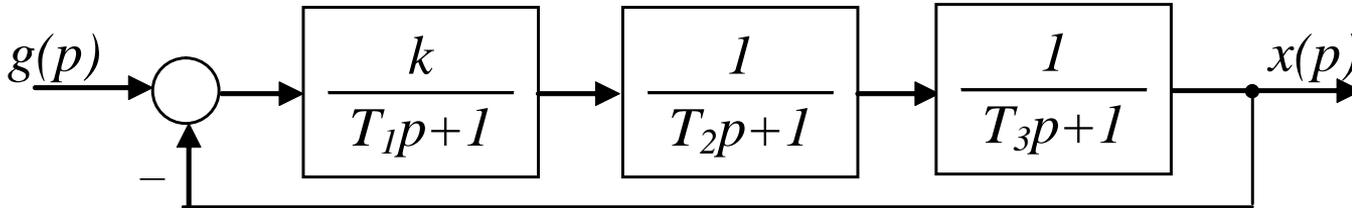
Такое звено является частным случаем колебательного звена при $\xi=0$ и называется *консервативным*, используется для формирования гармонических сигналов, поскольку ее переходной функцией есть незатухающие автоколебания (звено на границе устойчивости).

Рассмотренная САР (пример 3) называется структурно неустойчивой, поскольку невозможно добиться ее устойчивости только путем изменения ее параметров.

УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

Пример 4. Определить условия устойчивости САР ($n=3$) по критерию Гурвица



Решение.

П.ф. замкнутой САР

$$K(p) = \frac{k}{(T_1p+1)(T_2p+1)(T_3p+1)} = \frac{k}{1 + \frac{k}{(T_1p+1)(T_2p+1)(T_3p+1)}}$$

Характеристический полином:

$$G(p) = T_1T_2T_3p^3 + (T_1T_2 + T_2T_3 + T_1T_3)p^2 + (T_1 + T_2 + T_3)p + 1 + k$$

Условия устойчивости

$$k > -1, \quad T_1 > 0, \quad T_2 > 0, \quad T_3 > 0$$
$$(T_1 + T_2 + T_3)(T_1T_2 + T_2T_3 + T_1T_3) > (1 + k)T_1T_2T_3$$

УСТОЙЧИВОСТЬ САР

Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

Пример 4. Условия устойчивости

$$k > -1, \quad T_1 > 0, \quad T_2 > 0, \quad T_3 > 0$$

$$(T_1 + T_2 + T_3)(T_1T_2 + T_2T_3 + T_1T_3) > (1 + k)T_1T_2T_3$$

Частный случай: Если $T_1 = T_2 = T_3 = T > 0$, то из последнего условия устойчивости следует:

- что система будет устойчива при $k < 8$, независимо от величин постоянных времени;
- при $k = k_{cp} = 8$ САР будет находиться на границе устойчивости;
- при большем значении коэффициента ($k > 8$) САР будет неустойчива.

Для того, чтобы повысить коэффициент усиления разомкнутой системы, сохраняя устойчивость САР, следует постоянные времени раздвинуть в значениях. Иначе говоря, граничный коэффициент усиления k_{cp} больше зависит от соотношения постоянных времени, нежели от их величины.

Например, если $T_1 = 1, T_2 = 1, T_3 = 0,1$. Из последнего условия устойчивости можно получить, что

$$k_{cp} = 45,2$$

Задачи

№1.

Исследовать устойчивость (по критерию Гурвица) системы управления, которая описывается следующим уравнением (y — выход, u — вход):

$$\frac{d^4 y}{dt^4} + 5 \frac{d^3 y}{dt^3} + 5 \frac{d^2 y}{dt^2} + 4 \frac{dy}{dt} + 3y = 5 \frac{du}{dt} + 3u$$

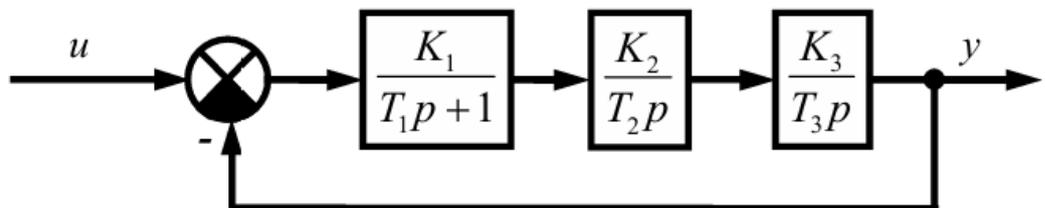
№2.

Исследовать устойчивость (по критерию Гурвица) замкнутой системы при следующих передаточных функциях разомкнутой системы:

$$W_p = \frac{7s^2 + 3s + 1}{s^4 + 6s^3 + 4s^2 + 4s + 2}$$

№3.

Исследовать на устойчивость систему управления, схема которой –



Решения

№1.

Передаточная функция, отвечающая уравнению системы управления -

$$W = \frac{y}{u} = \frac{5p+3}{p^4+5p^3+5p^2+4p+3}$$

Матрица Гурвица -

$$\Gamma = \begin{matrix} & 5 & 4 & 0 & 0 \\ 1 & 5 & 3 & 0 & \\ 0 & 5 & 4 & 0 & \\ & 0 & 1 & 5 & 3 \end{matrix}$$

Определители Гурвица -

$$\Delta_1 = 5 > 0, \quad \Delta_2 = 21 > 0, \quad \Delta_3 = 25 - 16 > 0 \quad \Delta_4 = \Delta_3 * 3 > 0$$

Система управления – устойчива.

№2.

Передаточная функция замкнутой системы –

$$W_3 = \frac{7s^2 + 3s + 1}{s^4 + 6s^3 + 11s^2 + 7s + 3}$$

Характеристический полином –

$$G(s) = s^4 + 6s^3 + 11s^2 + 7s + 3$$

$$\text{Матрица Гурвица - } \Gamma = \begin{array}{cccc} & 6 & 7 & 0 & 0 \\ 1 & 11 & 3 & 0 & \\ 0 & 6 & 7 & 0 & \\ & 0 & 1 & 11 & 3 \end{array}$$

Определители Гурвица -

$$\Delta_1 = 6 > 0, \quad \Delta_2 = 59 > 0, \quad \Delta_3 = 7 * 59 - 108 > 0 \quad \Delta_4 = \Delta_3 * 3 > 0$$

Система управления – устойчива.

№3.

Передаточная функция разомкнутой системы –

$$W_{\text{раз}}(p) = \frac{K_1 K_2 K_3}{(T_1 p + 1) \cdot T_2 p \cdot T_3 p}$$

Передаточная функция замкнутой системы –

$$W_{\text{зам}}(p) = \frac{K_1 K_2 K_3}{(T_1 p + 1) \cdot T_2 p \cdot T_3 p + K_1 K_2 K_3}$$

Характеристический полином –

$$G(s) = T_1 \cdot T_2 \cdot T_3 \cdot p^3 + T_2 \cdot T_3 \cdot p^2 + K_1 K_2 K_3 = 0$$

$$\text{Матрица Гурвица - } \Gamma = \begin{array}{ccc} & T_2 \cdot T_3 & K_1 K_2 K_3 & 0 \\ & T_1 \cdot T_2 \cdot T_3 & 0 & 0 \\ & 0 & T_2 \cdot T_3 & K_1 K_2 K_3 \end{array}$$

Диагональные миноры матрицы Гурвица:

$$\Delta_1 = T_2 \cdot T_3;$$

$$\Delta_2 = -K_1 K_2 K_3 \cdot T_1 T_2 T_3;$$

$$\Delta_3 = K_1 K_2 K_3 \cdot \Delta_2 = -(K_1 K_2 K_3)^2 \cdot T_1 T_2 T_3;$$

При любых значениях постоянных времени T и коэффициентов усиления K $\Delta_3 < 0$. Система является структурно неустойчивой.